

# Arş. Gör. HALUK ÖZAKYOL

## Kişisel Bilgiler

**İş Telefonu:** [+90 262 303 3084](tel:+902623033084)

**Fax Telefonu:** [+90 262 303 3003](tel:+902623033003)

**E-posta:** [haluk.ozakyol@kocaeli.edu.tr](mailto:haluk.ozakyol@kocaeli.edu.tr)

**Web:** <https://www.linkedin.com/in/hozakyol>

**Posta Adresi:** Kocaeli Üniversitesi, Umuttepe Yerleşkesi Eski İstanbul Yolu  
10. km, Mühendislik Fakültesi, A Girişi 2. Kat, Mekatronik Mühendisliği  
Bölümü, Oda No: 308, 41380 İzmit / Kocaeli - TÜRKİYE

### Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ScholarID: n9GGdroAAAAJ

ORCID: 0000-0002-7343-9482

Publons / Web Of Science ResearcherID: F-4971-2018

ScopusID: 57196073125

Yoksis Araştırmacı ID: 135289



## Biyografi

Haluk Özakıyol Mekatronik Mühendisliği lisans diplomasını Bochum Uygulamalı Bilimler Üniversitesi ve Kocaeli Üniversitesinden 2010 yılında almıştır. Yüksek lisansını İstanbul Teknik Üniversitesinde Kontrol ve Otomasyon Mühendisliği anabilim dalında 2012 yılında tamamlamıştır. Yüksek lisansı dört bacaklı yürüme kinematiği üzerinedir. Daha sonra 2012 yılında doktora çalışmasına Kocaeli Üniversitesi Mekatronik Mühendisliği anabilim dalında başlamıştır.

Doktora tezi Yüksek Serbestlik Dereceli Hibrit Robotik Sistemlerin Kinematik ve Dinamik Analizi ve Dizaynı üzerine odaklanmıştır. İleri Robotik Analiz Araç Kutusu (ARAT) bu tez kapsamında geliştirilmiştir. Seri, birlikte çalışan, paralel ve hibrit robotların kinematik ve dinamik analizi ARAT ile yapılabilmektedir. Şu an tam zamanlı araştırma görevlisi olarak Kocaeli Üniversitesi Mekatronik Mühendisliği Bölümü'nde çalışmaktadır.

## Eğitim Bilgileri

2012 - Devam Ediyor	Doktora, Kocaeli Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği, Türkiye
2010 - 2012	Yüksek Lisans, İstanbul Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Kontrol Ve Otomasyon Mühendisliği (Y) (Tezli), Türkiye
2005 - 2010	Lisans, Kocaeli Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği Bölümü, Türkiye

## Yabancı Diller

İngilizce, B2 Orta Üstü

## Sertifika, Kurs ve Eğitimler

2019	BIYOBETA Biyobenzetim ve Biyotasarım, Biyolojiden Esinlenen Mühendislik, Mesleki Kurs, Ege Üniversitesi, MATAL (Merkezi Araştırma Test ve Analiz Laboratuvarı Uygulama ve Araştırma Merkezi)
2019	Dynamics & Real Time Simulation (DARTS) Laboratory, Advanced Topics Course, Mesleki Kurs, Jet Propulsion Laboratory (JPL) / California Institute of Technology (Caltech)

2011

ITU SAVTEK (Savunma Teknolojileri) Havacılık Yaz Okulu, Yenilikçi Ürün Tasarımı, İstanbul Teknik Üniversitesi

## Yaptığı Tezler

2012

Dört Bacaklı Yürüme Kinematığı, Kocaeli Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği, Yüksek Lisans

## Araştırma Alanları

Benzetim, Modelleme ve Tanıma, Robotik ve Mekatronik Sistemler, Alan ve Servis Robotları, İnsan ve Robot Etkileşimi, İnsansı Robotlar, Rota ve Hareket Planlama, Hareket Analizi, Klinik Robotları, Dinamik Sistemlerin Modellenmesi ve Benzetimi

## Akademik Unvanlar / Görevler

2012 - Devam Ediyor

Araştırma Görevlisi, Kocaeli Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği Bölümü

## SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Advanced robotics analysis toolbox for kinematic and dynamic design and analysis of high-DOF redundant serial manipulators**  
Özakyol H., Karaman C., Bingül Z.  
COMPUTER APPLICATIONS IN ENGINEERING EDUCATION, cilt.27, sa.6, ss.1429-1452, 2019 (SCI-Expanded)

## Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- I. **Kinematic Analysis and Design of 3-PUU Parallel Manipulator**  
GÜNER H. E., ÖZAKYOL H., ERTUNÇ H. M.  
10th International Symposium on Intelligent Manufacturing and Service Systems, Sakarya, Türkiye, 9 - 11 Eylül 2019, ss.1412-1419
- II. **Kinematic and dynamic analysis and design toolbox of high-DOF hybrid multibody systems**  
Özakyol H., Karaman C., Bingül Z.  
44th Annual Conference of the IEEE Industrial Electronics Society, IECON 2018, Washington, Amerika Birleşik Devletleri, 20 - 23 Ekim 2018, ss.2558-2563
- III. **New design and development of reconfigurable-hybrid hexapod robot**  
Ozyalcin K., Akay I. H., Ozturk Y., Mengus B., Özakyol H., Bingül Z.  
44th Annual Conference of the IEEE Industrial Electronics Society, IECON 2018, Washington, Amerika Birleşik Devletleri, 20 - 23 Ekim 2018, ss.2583-2588
- IV. **Robotics toolbox for kinematic analysis and design of hybrid multibody systems**  
Özakyol H., Karaman C., Bingül Z.  
18th International Conference on Advanced Robotics, ICAR 2017, Hong Kong, Çin, 10 - 12 Temmuz 2017, ss.401-406

## Bilimsel Kuruluşlardaki Üyelikler / Görevler

2018 - Devam Ediyor IEEE Industrial Electronics Society, Üye

2017 - Devam Ediyor IEEE - Institute of Electrical and Electronics Engineers, Üye

## Metrikler

Yayın: 5

Atıf (WoS): 13

Atıf (Scopus): 16

H-İndeks (WoS): 3

H-İndeks (Scopus): 3

## Burslar

2012 - 2017

2211-E Doğrudan Yurt İçi Doktora Burs Programı 2012/3, TÜBİTAK

2010 - 2012

2228-A Son Sınıf Lisans Öğrencileri için Lisansüstü (Yüksek Lisans/Doktora) Burs Programı  
2010/1, TÜBİTAK