Dr.Öğr.Üyesi LEVENT BAYINDIR

Kişisel Bilgiler

İş Telefonu: +90 262 303 3120
E-posta: levent.bayindir@kocaeli.edu.tr
Web: https://avesis.kocaeli.edu.tr/levent.bayindir

Uluslararası Araştırmacı ID'leri
ScholarID: K5DSUecAAAAJ
ORCID: 0000-0001-7318-5884
Publons / Web Of Science ResearcherID: AAG-6177-2019
ScopusID: 17345172800
Yoksis Araştırmacı ID: 45989

Eğitim Bilgileri

Bütünleşik Doktora, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Ensititü, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye 2002 - 2012
Lisans, Ege Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye 1997 - 2002

Yabancı Diller

İngilizce, C1 İleri

Yaptığı Tezler

Doktora, A Probabilistic Geometric Model of Self-Organized Aggregation in Swarm Robotic Systems, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Bilgisayar Mühendisliği Bölümü, 2012

Araştırma Alanları

Bilgi Sistemleri, Haberleşme ve Kontrol Mühendisliği, Robotik ve Mekatronik Sistemler, Bilgisayarla Görme, İnsan ve Robot Etkileşimi, Mikro ve Nano Robotlar, Rota ve Hareket Planlama, Bilgisayar Bilimleri, Algoritmalar, Benzetim ve Modelleme, Bilgisayarla Görme, Bilgisayarla Görme, Donanım, Tümleşik Devreler, Yapay Zeka, Bilgisayarda Öğrenme ve Örüntü Tanıma, Bilgisayar Öğrenimi, Örüntü Tanıma ve Görüntü İşleme, Yazılım, Mühendislik ve Teknoloji

Akademik Unvanlar / Görevler

Dr.Öğr.Üyesi, Kocaeli Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Yazılım Mühendisliği, 2022 - Devam Ediyor
Dr.Öğr.Üyesi, Atatürk Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, 2018 - 2022
Yrd.Doç.Dr., Atatürk Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, 2013 - 2018
Araştırma Görevlisi, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği Bölümü, 2002 - 2012

Akademik İdari Deneyim

Bölüm anket komisyonu üyesi, Atatürk Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, 2020 - 2022
Bölüm doktora yeterlilik komisyonu üyesi, Atatürk Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, 2020 - 2022
Mühendislik Fakültesi Yatay Geçiş Komisyonu Üyesi, Atatürk Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, 2016 - 2022
Bologna temsilcisi, Atatürk Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, 2014 - 2022
Yandal program koordinatörü, Atatürk Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, 2014 - 2022
Rektörlüğe Bağlı Komisyon Üyesi, Atatürk Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, 2019 - 2021

Verdiği Dersler

İleri programlama, Lisans, 2021 - 2022, 2020 - 2021, 2019 - 2020
Web programlama, Lisans, 2021 - 2022, 2020 - 2021, 2019 - 2020
Otonom mobil robotlar, Doktora, 2021 - 2022, 2020 - 2021, 2019 - 2020
Web programlama, Lisans, 2021 - 2022, 2020 - 2021, 2019 - 2020
İleri programlama, Lisans, 2021 - 2022, 2020 - 2021, 2019 - 2020
Web programming, Lisans, 2021 - 2022
Intelligent systems, Yüksek Lisans, 2021 - 2022, 2020 - 2021, 2019 - 2020
Data Structures and Algorithms, Lisans, 2021 - 2022
Veri yapıları ve algoritmalar, Lisans, 2021 - 2022, 2020 - 2021, 2019 - 2020
Veri yapıları ve algoritmalar, Lisans, 2021 - 2022, 2020 - 2021, 2019 - 2020
Zeki sistemlere giriş, Lisans, 2019 - 2020
Zeki sistemlere giriş, Lisans, 2019 - 2020

Yönetilen Tezler

Bayındır L., Lidar-tabanlı robot tespiti ve bağıl konumlandırma, Yüksek Lisans, Z.YILMAZ(Öğrenci), 2020
BAYINDIR L., Bileğe Takılı Taşınan Akıllı Telefonun İvmeölçer Verilerini Kullanarak Aktivite Tanıma, Yüksek Lisans, Ö.Okucu(Öğrenci), 2017
BAYINDIR L., Wi-Fi Tabanlı Parmak İzi Yöntemi Kullanarak İç Ortam Konumlandırma, Yüksek Lisans, I.Karabey(Öğrenci), 2015

Jüri Üyelikleri

Tez Savunma (Yüksek Lisans), Tez Savunma (Yüksek Lisans), Kocaeli Üniversitesi, Ocak, 2022
Tez Savunma (Yüksek Lisans), Tez Savunma Jürisi - Sedat Turan, Atatürk Üniversitesi, Eylül, 2017
Tez Savunma (Yüksek Lisans), Tez Savunma Jürisi - Önder Çoban, Atatürk Üniversitesi, Haziran, 2016

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

I. **A survey of people-centric sensing studies utilizing mobile phone sensors**
BAYINDIR L.
JOURNAL OF AMBIENT INTELLIGENCE AND SMART ENVIRONMENTS, cilt.9, sa.4, ss.421-448, 2017 (SCI-Expanded)
II. **A review of swarm robotics tasks**
Bayindir L.
NEUROCOMPUTING, cilt.172, ss.292-321, 2016 (SCI-Expanded)
III. **A Review of Studies in Swarm Robotics**

BAYINDIR L., ŞAHİN E.
Turkish Journal Of Electrical Engineering And Computer Sciences, cilt.15, ss.115-147, 2007 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

I. **Bebek Ağlamalarının Makine Öğrenmesi Yöntemleriyle Sınıflandırılması**
Durak B. Ş., Bayındır L.
Avrupa Bilim ve Teknoloji Dergisi, cilt.0, sa.27, ss.784-791, 2021 (Hakemli Dergi)

II. **Derin Öğrenme Kullanılarak Parmak izi Tabanlı İç Ortam Konumlandırma**
KARABEY I., BAYINDIR L.
Erzincan University Journal of Science and Technology, cilt.13, sa.2, ss.483-501, 2020 (Hakemli Dergi)

III. **Simulation of Lidar-Based Robot Detection Task using ROS and Gazebo**
YILMAZ Z., BAYINDIR L.
European Journal of Science and Technology, cilt.0, ss.513-529, 2019 (Hakemli Dergi)

IV. **A Survey of People Localization Techniques Utilizing Mobile Phones**
BAYINDIR L.
ENCYCLOPEDIA OF INFORMATION SCIENCE AND TECHNOLOGY, 4TH EDITION, ss.6286-6295, 2018 (Hakemli Dergi)

Kitap & Kitap Bölümleri

I. **Kubernetes ile Küme ve Dağıtım Altyapısı Oluşturma, Dağıtım Güncellemelerini Yönetme ve Servislerin Düğümler Üzerinde Çalıştırılması: Deneysel Uygulamalar**
Karabey Aksakallı I., Bayındır L.
Bilgisayar bilimleri ve mühendisliği türkçe 2, Prof. Dr. Eyyüp GÜLBANDILAR, Editör, BİDGE Yayınları, Ankara, ss.39-60, 2023

II. **Makine öğrenmesi yöntemleri kullanılarak elektrikli ev aletlerinin sınıflandırılması**
Kop B. Ş., Bayındır L., Karabey I.
Mühendislik Alanında Uluslararası Çalışmalar, PROF. DR. COŞKUN ÖZALP,DOÇ. DR. SELAHATTIN BARDAK, Editör, Serüven Yayınevi, Ankara, ss.355-372, 2023

III. **A Survey of People Localization Techniques Utilizing Mobile Phones**
BAYINDIR L.
Advanced Methodologies and Technologies in Network Architecture, Mobile Computing, and Data Analytics, Khosrow-Pour Mehdi, D.B.A., Editör, IGI Global, ss.1114-1125, 2019

IV. **Diyalog Pencereleri**
BAYINDIR L.
Görsel Programlama I, , Editör, Atatürk Üniversitesi, 2016

V. **Swarm Robotics**
Şahin E., Girgin S., Bayındır L., Turgut A. E.
Swarm Intelligence, Blum Christian,Merkle Daniel, Editör, Springer, London/Berlin , Berlin, ss.87-100, 2008

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

I. **Sürü Robotik Sistemlerde B-ASK Modülasyonu ile Kızılötesi Tabanlı İletişimin Bir Analizi**
Çeşme İ. H., Karabey Aksakallı I., Bayındır L.
16. Ulusal Yazılım Mühendisliği Sempozyumu, Erzurum, Türkiye, 27 Şubat - 01 Mart 2023, ss.287-300

II. **Gazebo'da Simüle Edilmiş Robot Sürüsünün Hedef Yönelimli Birlikte Hareketi**
BAYINDIR L., Hakkı Çeşme İ.

2019 Innovations in Intelligent Systems and Applications Conference (ASYU), Türkiye, 31 Ekim 2019

III. **Animal Detection in Camera-Trap Images**
ŞİMŞEK E., ÖZYER B., TÜMÜKLÜ ÖZYER G., BAYINDIR L.
1. ULUSLARARASI TEKNOLOJİ BİLİMLERİ VE TASARIM SEMPOZYUMU, 27 - 29 Haziran 2018

IV. **Human-animal recognition in camera trap images Fotokapan görüntülerinden insan-hayvan tanima**
Simsek E., Özyer B., Bayındır L., Ozyer G. T.
26th IEEE Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2018, İzmir, Türkiye, 2 - 05 Mayıs 2018, ss.1-4

V. **Activity recognition with wrist found in photon development board and accelerometer**
Kaytaran T., BAYINDIR L.
26. IEEE Sinyal İşleme ve İletişim Uygulamaları (SİU 2018), İzmir, Türkiye, 2 - 05 Mayıs 2018

VI. **Classification of Human Physical Activities using Inertial Accelerometer**
OKUCU Ö., KARABEY I., BAYINDIR L.
7th International Conference onAdvanced Technologies, Antalya, Türkiye, 28 Nisan - 01 Mayıs 2018, ss.495-497

VII. **Human-Animal Recognition in Camera Trap Images**
Simsek E., ÖZYER B., BAYINDIR L., TÜMÜKLÜ ÖZYER G.
26th IEEE Signal Processing and Communications Applications Conference (SIU), İzmir, Türkiye, 2 - 05 Mayıs 2018

VIII. **PANTOLON CEBİNDE TAŞINAN AKILLI TELEFONUN İVMEÖLÇER VERİLERİNİ KULLANARAK AKTİVİTE TANIMA**
Kırkan S., KARABEY I., BAYINDIR L.
Mühendislikte Yeni Teknolojiler Sempozyumu (MYT-2015), Bayburt, Türkiye, 22 - 24 Ekim 2015

IX. **Evaluation of a Map Matching Algorithm forIndoor Localization with OpenStreetMap**
BAYINDIR L.
The 7th International Conference on Engineering and Technology, Phuket, Tayland, 19 - 20 Haziran 2015

X. **Utilization of Room-to-Room Transition Time in Wi-Fi Fingerprint-Based Indoor Localization**
Karabey I., BAYINDIR L.
International Conference on High Performance Computing and Simulation (HPCS), Amsterdam, Hollanda, 20 - 24 Temmuz 2015, ss.318-322

XI. **Door Detection Using Camera Images Obtained From Indoor Enviroments**
Adar U. G., BAYINDIR L.
23nd Signal Processing and Communications Applications Conference (SIU), Malatya, Türkiye, 16 - 19 Mayıs 2015, ss.2005-2008

XII. **An Evaluation of Fingerprint-Based Indoor Localization Techniques**
Karabey I., BAYINDIR L.
23nd Signal Processing and Communications Applications Conference (SIU), Malatya, Türkiye, 16 - 19 Mayıs 2015, ss.2254-2257

XIII. **Modeling Self-Organized Aggregation in Swarm Robotic Systems**
Bayindir L., Sahin E.
IEEE Swarm Intelligence Symposium, Tennessee, Amerika Birleşik Devletleri, 30 Mart - 02 Nisan 2009, ss.88-89

Desteklenen Projeler

Bayındır L., Yalçın M., Yaşar R., Yıldırım Ş., TÜBİTAK Projesi, Robot programlama ve görüntü işleme için Blockly tabanlı entegre bir görsel programlama ortamı, 2023 - 2024

Bayındır L., TÜBİTAK Projesi, Akıllı Tam Otonom Hedef Sistemi, 2022 - 2023

BAYINDIR L., ÇEŞME İ. H., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Geliştirilen kızılötesi sinyal tabanlı komşu tespiti ve bağıl konumlandırma sistemi kullanılarak birlikte hareket davranışının robot sürüsü ile gerçekleştirimi, 2021 - 2022

Bayındır L., TÜBİTAK Projesi, Çeşitli algılayıcılar ve robot kola sahip kolobratif mobil robotun geliştirilmesi ve seçilecek endüstriyel görevlerin geliştirilecek robot tarafından otonom olarak ROS temelli gerçekleştirimi, 2020 - 2022

Bayındır L., Sucu M. C., TÜBİTAK Projesi, TurtleBot 3 burger robotu ile infrared tabanlı biraraya gelme, 2020 - 2021

BAYINDIR L., BAYRAK M. Y., ÇEŞME İ. H., HAŞILOĞLU A., TAŞ M. B. H., IRMAK M. C., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, "Eğitim amaçlı otonom araç kiti" ve "Hedef tespiti ve takibi yapabilen döner kanatlı insansız hava aracı", 2020 - 2021
Bayındır L., Koçal E., TÜBİTAK Projesi, Geliştirilecek Minyatür Robot ile Birlikte Hareket Davranışının Gerçekleştirimi, 2019 - 2021
Taş M. B. H., Bayındır L., Bayrak M. Y., Irmak M. C., Haşıloğlu A., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, "Otonom Uçuşa ve Nesne Taşıma Özelliklerine Sahip İnsansız Hava Aracı" ve "Akıllı İlaç Kutusu", 2020 - 2020
Bayındır L., Öztürk F., TÜBİTAK Projesi, Akıllı Ev Güvenlik Sistemi Prototipi Gerçekleştirimi, 2018 - 2019
Bayındır L., Eldutar N. N., TÜBİTAK Projesi, Geliştirilecek Mobil Robot Üzerindeki LİDAR'ı Kullanarak Benzetim Ortamında ve Gerçek Robot ile FastSLAM Uygulaması, 2018 - 2019
TÜBİTAK Projesi, Kontrol Edilebilir Robot Oğulları, 2006 - 2009

Bilimsel Hakemlikler

KOCAELİ JOURNAL OF SCİENCE AND ENGİNEERİNG, Hakemli Bilimsel Dergi, Kasım 2021
SWARM AND EVOLUTIONARY COMPUTATION, SCI Kapsamındaki Dergi, Ekim 2021
AVRUPA BİLİM VE TEKNOLOJİ DERGİSİ, Hakemli Bilimsel Dergi, Ekim 2021
SOFT COMPUTING, SCI Kapsamındaki Dergi, Ağustos 2021
BALKAN JOURNAL OF ELECTRİCAL AND COMPUTER ENGİNEERİNG, Hakemli Bilimsel Dergi, Ağustos 2021
Teknopark, Atatürk Üniversitesi, Türkiye, Haziran 2021
ESKİŞEHİR OSMANGAZİ ÜNİVERSİTESİ MÜHENDİSLİK MİMARLIK FAKÜLTESİ DERGİSİ, Hakemli Bilimsel Dergi, Mart 2021