Arş.Gör. TUĞÇE YAREN

Kişisel Bilgiler

İş Telefonu: +90 262 303 3095
E-posta: tugce.yaren@kocaeli.edu.tr
Web: https://avesis.kocaeli.edu.tr/tugce.yaren

Uluslararası Araştırmacı ID'leri
ORCID: 0000-0001-9937-3111
Publons / Web Of Science ResearcherID: AAI-3776-2020
ScopusID: 57209981867
Yoksis Araştırmacı ID: 248482

Eğitim Bilgileri

Doktora, Kocaeli Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Mekatronik Mühendisliği, Türkiye 2018 - Devam Ediyor
Yüksek Lisans, Kocaeli Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Türkiye 2015 - 2018
Lisans, Kocaeli Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği, Türkiye 2009 - 2014
Lisans, Anadolu Üniversitesi, İşletme Fakültesi, İşletme Bölümü, Türkiye 2009 - 2013

Yaptığı Tezler

Yüksek Lisans, Doğrusal tahrikli çift çubuklu ters sarkaç sisteminin tasarımı ve denge kontrolü, Kocaeli Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, 2018

Araştırma Alanları

Kontrol ve Sistem Mühendisliği, Robotik ve Mekatronik Sistemler

Akademik Unvanlar / Görevler

Araştırma Görevlisi, Kocaeli Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği, 2016 - Devam Ediyor

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

I. **Design of optimized interval type-2 fuzzy logic controller based on the continuity, monotonicity, and smoothness properties for a cart-pole inverted pendulum system**
Kelekci E., YAREN T., KİZİR S.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.44, sa.12, ss.2291-2307, 2022 (SCI-Expanded)

II. **Power-based modelling and control: experimental results on a cart-pole double inverted pendulum**
YAREN T., KİZİR S.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.29, sa.3, ss.1736-1750, 2021 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

I. **Model Reference Adaptive PID Controller Design and Analysis of the Impact of Controller Parameters on System Behavior: DC Motor Position Control**
Yaren T., Kizir S.
Konya Journal of Engineering Sciences, cilt.11, sa.3, ss.730-747, 2023 (Hakemli Dergi)

II. **DA Motor Konum Kontrolü için LQR+I ve Bulanık Mantık Denetleyici Tasarımı**
Yaren T., Kizir S., Aksoy A., Aksoy İ.
Iğdır Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü Dergisi, cilt.13, sa.1, ss.237-251, 2023 (Hakemli Dergi)

III. **Kendinden Ayarlamalı Denetleyici ile DA Motor Hız Kontrolü**
Yaren T., Kizir S.
JOURNAL OF POLYTECHNIC-POLITEKNIK DERGISI, cilt.25, sa.2, ss.757-765, 2022 (ESCI)

IV. **DC Motor Position Control with Model Predictive Control**
YAREN T., KİZİR S.
Düzce Üniversitesi Bilim ve Teknoloji Dergisi, cilt.10, sa.3, ss.1151-1164, 2022 (Hakemli Dergi)

V. **Kök Yer Eğrisi ve Bode Diyagramı ile Gerçek Zamanlı DC Motor Konum Kontrolü İçin Faz İlerlemeli-Gerilemeli Denetleyici Tasarımı**
Özdağ M., Yaren T., Kizir S.
Journal of the Institute of Science and Technology, cilt.11, sa.3, ss.1874-1886, 2021 (Hakemli Dergi)

VI. **Gerçek Zamanlı DC Motor Konum-Hız ve Konum-Hız-Tork Kaskad PID Denetleyici Performanslarının Karşılaştırılması**
Koç H., Berzener B. S., Yaren T., Kizir S.
Afyon Kocatepe Üniversitesi Fen ve Mühendislik Bilimleri Dergisi, cilt.21, sa.4, ss.985-995, 2021 (Hakemli Dergi)

VII. **LQR Kontrolcü Parametrelerinin Sistem Davranışına Etki Analizi: Çift Çubuklu Ters Sarkaç Sistemi**
YAREN T., KİZİR S.
Konya Mühendislik Bilimleri Dergisi, cilt.8, sa.1, ss.175-191, 2020 (Hakemli Dergi)

Kitap & Kitap Bölümleri

I. **Matlab Simulink Destekli Gerçek Zamanlı Kontrol Teori ve Mühendislik Uygulamaları**
Kizir S., Kelekçi E., Yaren T.
Seçkin Yayıncılık, Ankara, 2019

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

I. **PID PARAMETRELERİNİN OTOMATİK AYARLAMA YÖNTEMİ İLE KESTİRİMİ: DC MOTOR KONUM KONTROLÜ**
Türkoğlu E. C., Tunç Y., YAREN T., KİZİR S.
10th International Marmara Sciences Congress, Kocaeli, Türkiye, 09 Haziran 2023

II. **TRAJECTORY CONTROL OF A TWO-LINK ROBOT ARM WITH COMPUTED TORQUE METHOD**
YAREN T., KİZİR S.
10th International Marmara Sciences Congress, Kocaeli, Türkiye, 09 Haziran 2023, ss.13

III. **Dynamic Modeling Of 3-DOF RRP Type Serial Robotic Manipulator Usıng Lagrange-Euler Method**
YAREN T., KÜÇÜK S.
International Marmara Sciences Congress (Autumn) 2019, 1 - 03 Kasım 2019

IV. **MODEL BASED PID CONTROLLER DESIGN OF A DC MOTOR USING BLACK BOX SYSTEM IDENTIFICATION**
Kelekçi E., Yaren T., Kizir S.
10th International Conference on Image Processing, Wavelet and Applications (IWW2019), Kocaeli, Türkiye, 18 -

20 Ekim 2019, ss.1

V. **Electrical Equivalent Circuit Based Analysis of Double Pendulum System**
YAREN T., KİZİR S., YILDIZ A. B.
IEEE 6th International Conference on Electrical and Electronics Engineering (ICEEE), Istanbul, Turkey, 16 - 17 Nisan 2019

VI. **Stabilization Control of Triple Pendulum on a Cart**
YAREN T., KİZİR S.
IEEE 6th International Conference on Control Engineering Information Technology, 25 - 27 Ekim 2018

VII. **Gerçek Zamanlı FLYBACK Dönüştürücü Tasarımı ve Kontrolü**
YAREN T., Süel V., Fırat F.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 21 Eylül 2017

VIII. **Arabalı Üç Çubuklu Ters Sarkaç Sisteminin Modellenmesi ve Kontrolü**
YAREN T., KİZİR S.
Otomatik Kontrol Türk Milli Komitesi Ulusal Toplantısı, TOK2017, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2017

IX. **DC Motor Hız Kontrolü için Model Referans Uyarlamalı PID Denetleyici Tasarımı**
YAREN T., KİZİR S., Süel V., Yeniaydın Y., Sakacı B.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Türkiye, 11 Eylül 2014

X. **STM32F4 Kiti ile Simulink Tabanlı Kontrol Eğitimi Uygulamaları Geliştirme**
YAREN T., KİZİR S., Süel V., Yeniaydın Y., Sakacı B.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Türkiye, 11 Eylül 2014

Metrikler

Yayın: 22
Atıf (WoS): 5
Atıf (Scopus): 15
H-İndeks (WoS): 2
H-İndeks (Scopus): 2